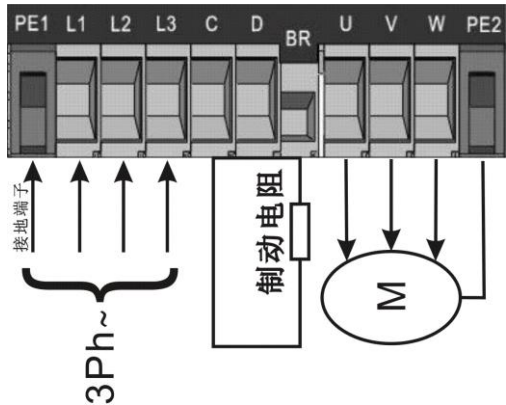


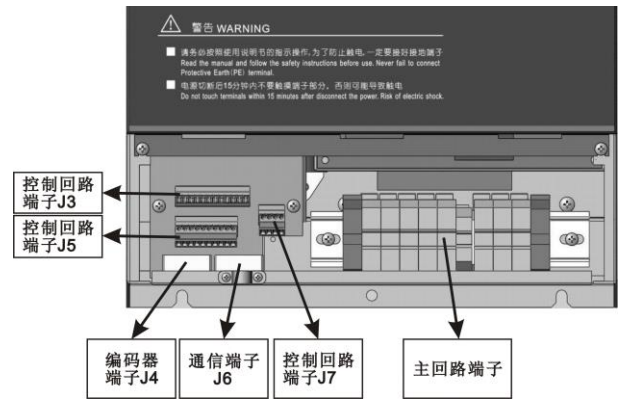
电储料内置行星快速调试手册

一 外围接线

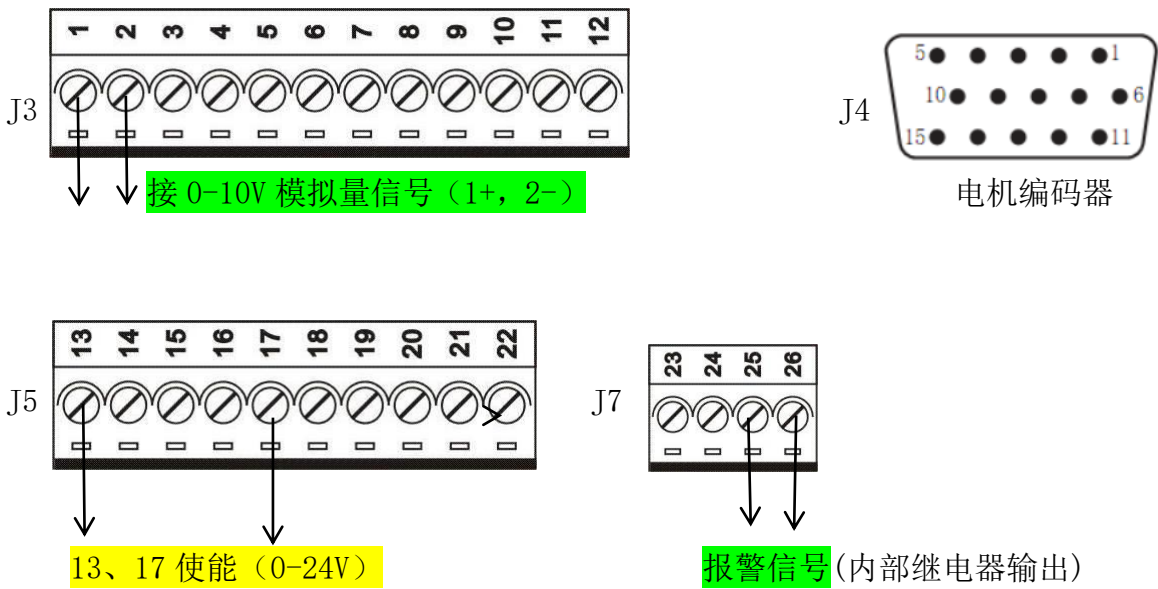
1、电源动力线接线示意图



2、驱动器总示意图



3、模拟量信号线（最好使用双绞屏蔽线）和使能控制接线示意图，如下图：



二、电储料内置行星快速调试参数设置（已出厂默，只需操作 1、2）

1、选择控制类型——必需选择

F006=6 按确认键，（导入电储料内置行星电机参数）——****，输入 3639

电机型号中，有 X 的即为内置行星，外观上有油标和小红冒。

2、选择电机代码——必需选择

F177=1-999，直接查看电机名牌上代码 CODE_____

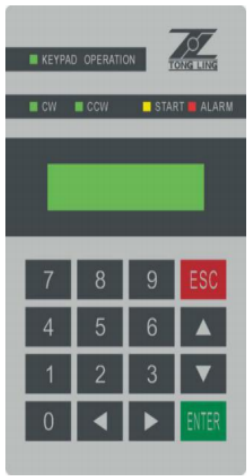
三、电储料内置行星调试参数参考

35X-36D20B2A-RPWK_						
序号	操作内容	参数	参数说明	默认值	设定值	备注
1	控制类型	F006	速度给定方式	0	6	内置行星电预塑模式，导入参数
2	电机代码	F177	电机代码	0	256	选择电机代码，导入参数
3	电机参数	F080	额定电压 V	378	-	自动导入，按需调整
		F081	额定电流 A	126.00	-	
		F082	额定转速 r/min	1200	-	
		F083	极对数	6	-	
		F084	转矩常数	4.76	-	
		F086	定子相电阻 Ω	0.040	-	
		F087	定子 Ld 电感值 mH	1.03	-	
		F089	定子 Lq 电感值 mH	1.91	-	
		F090	反电动势常数 V/k rpm	270.1	-	
4	运行参数	F052	模拟量满量程转速 rpm	1200	-	出厂已定位，查看核对
		F055	最大运行转速限制 rpm	1200	-	
		F056	模拟量 1 加速时间 ms	500	-	
		F057	模拟量 1 减速时间 ms	500	-	
5	模拟量值	F100	模拟量 1（切除值，mV）	300	-	
		F101	模拟量 1（最大值，mV）	10000	-	
6	运行 PID	F028	速度环比例增益 P 值	50	-	
		F029	速度环比例增益 I 值	800	-	
7	电机零位	F097	编码器低位位置	0	-	
		F098	编码器高位位置	0	-	

注：若模拟量干扰信号大于 300mV，可以适当加大 F100 值，若大于 1V 时，建议先排查干扰源，降低干扰信号；若电脑无法给出 10V，可适当减小 F101 值。

三、操作说明

TLDR-S 显示面板图片



面板上有 5 个 LED 指示灯，功能如下表：

名称	功能	功能说明
KEYPAD OPERATION	电源	当+5V 电压处于正确电平时，灯常亮
CW	正转	当电机顺时针旋转时，灯常亮
CCW	反转	当电机逆时针旋转时，灯常亮
START	使能	当驱动器使能输出时，灯常亮
ALARM	故障	当驱动器输出故障时，灯每秒闪一次

数字键在参数监测状态下，操作快捷键功能如下表：

操作快捷键	参数监测	单位	操作快捷键	参数监测	单位
0	反馈转速	rpm	5	传感器模拟量电压	mv
1	输出电流	A	6	给定参考转速	rpm
2	母线电压	V	7	编码器角度	°
3	正转模拟量电压	mv	8	输出电压	V
4	反转模拟量电压	mv	9	弱磁电流	A

控制按键	参考说明	功能
	上翻键	向上翻页
	下翻键	向下翻页
	右移键	光标右移
	左移键	光标左移
	返回/取消/报警查询	用于返回菜单导航项的上一级菜单；如果有报警出现，在消除报警界面时，按下此键，可以取消消除报警，回到报警界面；
	确认键	确认操作/写入参数/进入下层操作
	数字键	范围在：0-9 之间的数字，在光标位置更改数字值

故障描述

- A01: Under Voltage——驱动器母线欠电压。
- A02: Over Voltage——制动电阻未连接或制动电阻损坏。
- A03: IGBT DS——IGBT 欠饱和，电机绕组短路或者驱动桥瞬时短路。
- A04: IGBT OC——IGBT 瞬时过电流。
- A05: Cur Fbk Loss——电流反馈失败，电流传感器电源供应故障。
- A06: Module OT——IGBT 模块过热，通过 IGBT 模块上的 OTS 传感器检测。
- A07: Motor OT——电机绕组过热或者 PTC 传感器未接至驱动器。
- A08: Intake Air OT——进气温度过高，通过 TAC 传感器检测。
- A09: Heatsink OT——驱动器热保护，工作时间对驱动器而言太长。
- A10: Regulation OT——调节板温度过高，通过 TAR 传感器检测。
- A11: Drive OL——驱动器过载时间过长，利用“ $I \times T$ ”过载算法检查驱动器规格。
- A12: Motor OL——电机负载超过了内部设定容许值，采用内部过载算法计算。
- A13: Brake OL——工作周期过长导致制动电阻过热，电阻温度采用内部过载算法计算。
- A14: Over Speed——电机反馈速度超过了内部容许值，未设置正确的内部速度反馈值。
- A15: Enc Fbk Loss——编码器未连接。
- A16: Ext Fault——数字输入为外部设备，但此端子没有+24V 电压。
- A17: Groud Fault——接地故障，三相电流采样和值偏差超过允许最大电流。
- A18: UV Repeat——欠电压故障次数在规定的时间内超过了内部设定值。
- A19: Max Time——到达密码设定时间。
- A20: Phasing Error——定位错误